

# الفصل الثاني

## التحويلات الخطية

### مقدمة:

تظهر الدوال تقريباً في كل مجالات الحياة. سندر في هذا الفصل خواص دوال معينة تدعى التحويلات الخطية. تؤدي التحويلات الخطية دوراً مهماً في مجالات عديدة من الرياضيات ، إضافة الى دورها في عدد هائل من المشاكل التطبيقية في علوم الاجتماع والاقتصاد.

## 1.2. التحويلات الخطية:

### تعريف (1.1.2):

ليكن كل من  $V$  و  $W$  فضاء متجهات ، التحويل خطي  $L$  من  $V$  الى  $W$  هو دالة تنسب لكل متجه  $x$  في  $V$  متجهاً وحيداً  $L(x)$  في  $W$ .

بحيث أن

$$L(x + y) = L(x) + L(y) \quad (1)$$

$$L(c x) = c L(x) \quad \text{فإن } c \text{ عدد } \text{ لكل } x \text{ في } V \quad (2)$$

سوف نكتب الحقيقة القائلة بأن  $L$  تنقل  $V$  الى  $W$  حتى وان لم تكن  $L$  تحويلاً خطياً بالصيغة  $L: V \rightarrow W$  اذا كانت  $W = V$  فيقال للتحويل الخطي  $L: V \rightarrow V$  بأنه مؤثر خطي على  $V$ .

**مثال (1):** ليكن  $L: R^3 \rightarrow R^2$  معرفاً بالصيغة  $L\left(\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$  نتحقق من كون  $L$

$$\text{تحويلاً خطياً. نفرض أن } x = \begin{bmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{bmatrix}, y = \begin{bmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{bmatrix}$$

$$L(x + y) = L\left(\begin{bmatrix} x_1 + x_2 \\ y_1 + y_2 \\ z_1 + z_2 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} x_1 + x_2 \\ y_1 + y_2 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} x_1 \\ y_1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} x_2 \\ y_2 \end{bmatrix} = L(x) + L(y)$$

كذلك اذا كان  $c$  عدداً فإن

$$L(c x) = L\left(\begin{bmatrix} c x_1 \\ c y_1 \\ c z_1 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} c x_1 \\ c y_1 \end{bmatrix} = c \begin{bmatrix} x_1 \\ y_1 \end{bmatrix} = c L(x)$$

وعليه يكون  $L$  تحويلاً خطياً.

**مثال (2):** التحويل  $L: R^2 \rightarrow R^2$  المعرف بالعلاقة  $L(x, y) = (2x, 3y)$  هو تحويل

خطي، ذلك لأنه اذا اخذنا متجهي  $(x_1, y_1), (x_2, y_2)$  في  $R^2$  فيكون لدينا

$$L((x_1, y_1) + (x_2, y_2)) = L(x_1 + x_2, y_1 + y_2) = (2(x_1 + x_2), 3(y_1 + y_2)) = (2x_1 + 2x_2, 3y_1 + 3y_2) = (2x_1, 3y_1) + (2x_2, 3y_2) = L(x_1, y_1) + L(x_2, y_2)$$

$$= L(x_1, y_1) + L(x_2, y_2)$$

$$= L(x_1, y_1) + L(x_2, y_2)$$

$$= L(x_1, y_1) + L(x_2, y_2)$$

كذلك اذا كان  $c$  عدداً فإن

$$L(c(x, y)) = L$$

اي ان تحويل خطي.

**مثال (3):** لتكن  $L: R^3 \rightarrow R^3$  معرفة بالصيغة

$$L\left(\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} x + \\ 2y \\ z \end{bmatrix}$$

ولتحديد فيما اذا كانت  $L$  تحويلاً خطياً نفرض أن

$$x = \begin{bmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{bmatrix}, y = \begin{bmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{bmatrix}$$

فإن

$$L(x + y) = L\left(\begin{bmatrix} x_1 + x_2 \\ y_1 + y_2 \\ z_1 + z_2 \end{bmatrix}\right)$$

ومن الناحية الأخرى يكون ،

$$L(x) + L(y) =$$

نلاحظ أن  $L(x + y) \neq L(x) + L(y)$  نستنتج بأن الدالة  $L$  هي ليست تحويلاً خطياً.

**مثال (4):** ليكن  $L: R^3 \rightarrow R^3$  تحويلاً معرفاً بالعلاقة

لكي نختبر بأن  $L$  تحويل خطي نجد انه لكل

$$v_1 = (x_1, y_1, z_1), v_2 = (x_2, y_2, z_2) \text{ في } R^3.$$

$$\begin{aligned} L(v_1 + v_2) &= L\left(\begin{bmatrix} x_1 + x_2 \\ y_1 + y_2 \\ z_1 + z_2 \end{bmatrix}\right) \\ &= \begin{bmatrix} x_1 + x_2 + 2(y_1 + y_2) \\ y_1 + y_2 \\ z_1 + z_2 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

ولكن

$$L(v_1) + L(v_2) =$$

$$= ($$

لذا فإن

وبهذا فإن  $L$  ليس تحويلاً خطياً.

### مبرهنة (1.2):

ليكن  $L: V \rightarrow W$  تحويلاً خطياً ، فإن

$$L(0_v) = 0_w \text{ حيث أن } 0_w \text{ و } 0_v \text{ هما المتجهات الصفرية للفضائين} \quad (1)$$

$V$  و  $W$  على التوالي.

$$u, v \in V , L(u - v) = L(u) - L(v) \quad (2)$$

البرهان : لبرهان (1)

لدينا  $0_v = 0_v + 0_v$  وعليه فإن

$$L(0_v) = L(0_v +$$

وبطرح  $L(0_v)$  من طرفي (1) نحصل على ان

$$L(0_v) = 0_w$$

لبرهان (2)

$$L(u + (-v)) = L$$

ولأن  $L$  تحويل خطي فإن

$$= L(u) + L((-$$

$$= L(u) - L(v)$$

## 2.2. النواة والمدى للتحويل الخطي:

### تعريف (1.2.2):

يقال للتحويل خطي  $L: V \rightarrow W$  بأنه متباين اذا كان  $x_2 \neq x_1$  فإن  $L(x_2) \neq L(x_1)$  وبعبارة مكافئة يمكن ان نقول بأنه  $L$  متباين اذا كان  $L(x_1) = L(x_2)$  فإن  $x_1 = x_2$  اي ان  $L$  تحويل خطي متباين اذا كان  $L(x_1)$  و  $L(x_2)$  مختلفين عندما يكون  $x_1$  و  $x_2$  مختلفين.

### مثال (5):

ليكن  $L: R^2 \rightarrow R^2$  معرفاً بالصيغة

$$L\left(\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} x + y \\ x - y \end{bmatrix}$$

لتحديد فيما اذا كان  $L$  متبايناً.

نفرض أن

$$x_1 = \begin{bmatrix} x_1 \\ y_1 \end{bmatrix}, x_2 = \begin{bmatrix} x_2 \\ y_2 \end{bmatrix}$$

والآن اذا كان

بجمع هاتين المعادلتين نحصل

وبالتعويض بأحد المعادلتين ينتج ان

$$y_1 = y_2$$

وعليه فإن  $x_1 = x_2$  وان  $L$  تحويل متباين.

**تعريف (2.2.2):**

ليكن  $L: V \rightarrow W$  تحويلاً خطياً. إن نواة  $L$  (يرمز له  $KerL$ )، هي المجموعة الجزئية من  $V$  المكونة من جميع المتجهات  $x$  بحيث أن  $L(x) = 0_w$  يعني ذلك أن

**مثال (6):**

إذا كان  $L: R^2 \rightarrow R^2$  معرفاً بالصيغة

$$L = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} x \\ x \end{bmatrix}$$

فإن  $KerL$  هي مجموعة جميع المتجهات  $x$  في  $R^2$  بحيث أن  $L(x) = 0$  أي أن

$$\begin{bmatrix} x + y \\ x - y \end{bmatrix} = 0 \text{ أي علينا أن نحل النظام الخطي}$$

لايجاد قيم  $x$  و  $y$  الحل الوحيد هو أن يكون  $x = 0$  وهذا يعني بأن  $KerL = \{0\}$

ملاحظة: حسب المبرهنة (1.2) فإن  $KerL$  لا يكون مجموعة فارغة لأن إذا كان  $L: V \rightarrow W$  تحويل خطي فإن  $KerL \ni 0_v$  والسبب  $L(0_v) = 0_w$ .

**مثال (7):**

ليكن  $L: R^3 \rightarrow R^3$  بحيث أن  $L(x, y, z) = (x, y, 0)$  سنبرهن أن هذا تحويل خطي. نأخذ المتجهين  $(x_1, y_1, z_1), (x_2, y_2, z_2)$  في  $R^3$ .

تحقق

$$\begin{aligned} L((x_1, y_1, z_1) + (x_2, y_2, z_2)) &= L(x_1 + x_2, y_1 + y_2, z_1 + z_2) \\ &= (x_1 + x_2, y_1 + y_2, 0) \\ &= (x_1, y_1, 0) + (x_2, y_2, 0) \\ &= L(x_1, y_1, z_1) + L(x_2, y_2, z_2) \end{aligned}$$

يوجد  $c$  عدداً فإن

$$L(c(x, y, z)) =$$

ولتحديد نواة  $(\text{Ker}L)$  علينا البحث عن جميع المتجهات  $(x, y, z)$  بحيث أن

وهذا يعني ان

$$(x, y, 0) = (0, 0, 0)$$

ومنها يكون  $y = 0, x = 0$  لهذا فإن كل عناصر بالشكل  $(0, 0, z)$  سيتحول بتأثير  $L$  الى  $(0, 0, 0)$  ومنها تكون نواة  $L$  العناصر جميعها من الصيغة  $(0, 0, z)$ .

### مبرهنة (2.2):

إذا كان  $L: V \rightarrow W$  تحويلاً خطي فإن  $\text{Ker}L$  فضاء جزئي من  $V$ .

البرهان .

ليكن كل من  $x, y \in \text{ker}L$  بما أن  $L$  تحويلاً خطي فإن

$$L(x + y) = L(x)$$

وعليه فإن  $x + y$  موجودة في  $\text{Ker}L$ . كذلك إذا كان  $c$  عدداً ولكون  $L$  تحويلاً خطياً، فإن  $L(cx) = cL(x) = c0_w = 0_w$  وعليه فإن  $cx \in \text{ker}L$  أي أن  $\text{Ker}L$  فضاء جزئي من  $V$ .

### تعريف (3.2. 2):

إذا كان  $L: V \rightarrow W$  تحويلاً خطياً، فإن مدى  $L$ ، ويرمز له بالرمز  $\text{rang}L$  هو مجموعة جميع متجهات  $W$  التي تكون صوراً، بتأثير  $L$ ، المتجهات في  $V$ .

وعليه يكون المتجه  $y$  في  $\text{rang}L$  إذا استطعنا ان نجد متجه  $x$  في  $V$  بحيث أن  $L(x) = y$

$$\text{rang}L = \{w \in$$

وإذا كان

$$\text{rang}L = W$$

فيقال بأن  $L$  تحويل خطي شامل.



**مثال (8):**

ليكن  $L: R^3 \rightarrow R^2$  تحويل خطي معرفاً بالصيغة

لمعرفة فيما إذا كان  $L$  شاملاً ، نختار متجهاً ما  $y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix}$  في  $R^2$  واحاول ايجاد متجه

$$x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \text{ في } R^3 .$$

بحيث أن

$$L(x) = y$$

وبما أن  $L(x) = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$  نجد أنه اذا كان  $x_1 = y_1$  و  $x_2 = y_2$

فأن

$$L(x) = y$$

وعليه فإن  $L$  شامل اي أن  $\text{rang}L = R^2$  وعليه بعد المدى للتحويل الخطي  $L$  هو 2.

**مبرهنة (3.2):**

اذا كان  $L: V \rightarrow W$  تحويلاً خطياً ، فإن

$$\dim(\text{Ker}L) + \dim(\text{rang}L) = \dim V$$

**مثال (9):**

لتكن  $L: R^3 \rightarrow R^3$  تحويل خطي معرفاً بالصيغة

$$L \left( \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_1 \\ u_2 \end{bmatrix}$$

نجد النواة  $\text{ker}L$  وبعد النواة  $(\dim \text{ker}L)$  واساس المدى  $(\text{rang}L)$  وبعد المدى  $(\dim \text{rang}L)$  .

لايجاد  $kerL$  بحيث يجب ان نجد كل من  $V$  في  $R^3$  . بحيث  $L(v) = 0$

$$\begin{bmatrix} u_1 + u_3 \\ u_1 + u_2 \\ u_2 - u_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$u_1 + u_3 = 0$$

$$u_1 + u_2 = 0$$

$$u_2 - u_3 = 0$$

بأستخدام صيغة النسق الصفّي المختزل (reduced row echelon form) لحل هذا النظام.

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{-r_1 + r_2}$$

$$\xrightarrow{-r_2 + r_3} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\therefore u_1 = -u_3$$

$$u_2 = u_3$$

$u_3$  is free

let  $u_3 = a$

$$\therefore \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -a \\ a \\ a \end{bmatrix}$$

$$\therefore KerL = \left\{ \begin{bmatrix} -a \\ a \\ a \end{bmatrix} \right\}$$

لايجاد اساس لـ  $kerL$

لكل  $kerL \ni v$  هو من الصيغة

$$V = \begin{bmatrix} -a \\ a \\ a \end{bmatrix} = a \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

لذلك  $\dim KerL = 1$  وحسب المبرهنة (3.2)

$$\dim(kerL) + d$$

$$1 + \dim(rangL)$$

$$\therefore \dim(rangL)$$

### تعريف (4.2.2):

ليكن  $L: V \rightarrow W$  تحويلاً خطياً يسمى بعد مدى  $L$  رتبة ويرمز لها (Rank) وبعد نواة  $L$  صفرية  $L$  ويرمز لها (Nullity).

### مبرهنة (4.2):

إذا كان  $L: V \rightarrow W$  تحويلاً خطياً ، فإن  $rangL$  هو فضاء جزئي من  $W$ .

البرهان

ليكن  $y_1, y_2$  في  $rangL$  فإن

$$y_1 = L(x_1) ,$$

لبعض قيم  $x_1$  و  $x_2$  في  $V$ .

الان

$$y_1 + y_2 = L(x_1) + L(x_2) = L(x_1 + x_2)$$

وهذا يعني ان  $y_1 + y_2$  في  $rangL$

كذلك اذا كان  $c$  عدداً،

فإن

$$c y = c L(x_1) = L(c x_1)$$

اي ان  $c y$  في  $rangL$

$\therefore rangL$  هو فضاء جزئي من  $W$ .

**مبرهنة ( 5.2 ) :**

يكون التحويل الخطي  $L: V \rightarrow W$  متبايناً اذا فقط اذا كانت  $KerL = \{0_v\}$

البرهان

نفرض ان  $L$  متباين ، وليكن  $x$  متجهاً في  $KerL$  فإن  $L(x) = 0_w$  وكذلك نعرف ان  $L(0_v) = 0_w$  وعليه يكون  $L(x) = L(0_v)$  لان  $L$  تحويل متباين ، فعليه يكون  $x = 0_v$

$$KerL = \{0_v\}$$

وبالعكس

لنفرض ان

$KerL = \{0_v\}$  ونريد ان نبين ان  $L$  تحويل متباين . ليكن  $L(x_1) = L(x_2)$  حيث أن  $x_1$  و  $x_2$  في  $V$  فإن

اي ان

$$\therefore x_1 = x_2$$

وعليه  $L$  تحويل متباين.

### 3.2. مصفوفة التحويل الخطي :

إذا كانت  $A$  مصفوفة من الصنف  $m \times n$  نستطيع ان نعرف تحويل خطي  $L: R^n \rightarrow R^m$  بالصيغة  $L(x) = Ax$  لكل  $x$  في  $R^n$ .

الان ليكن  $L: V \rightarrow W$  تحويلاً خطياً من فضاء المتجهات المنتهي البعد  $V$  الى فضاء المتجهات المنتهي البعد  $W$  في هذه الفقرة سنبين كيف نقرن مصفوفة وحيدة مع  $L$ . تمكننا من ايجاد  $L(x)$  لكل  $x$  في  $V$  ، بواسطة الضرب المصفوفي لوحده.

**مثال (10):** نفرض ان  $L: R^2 \rightarrow R^3$  تحويل خطي معرف بالصيغة

$$L\left(\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} x + y \\ x - y \\ 2x + y \end{bmatrix}$$

وعليه يكون

$$L(x) = L\left(\begin{bmatrix} x \\ 0 \end{bmatrix}\right)$$

وعليه فإن التحويل الخطي  $L$  قد عبر عنه بالصيغة

$$L(x) = Ax$$

حيث ان

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \\ 2 & 3 \end{bmatrix}$$

في هذا المثال حصلنا على  $A$  على فرض ان متجهات  $R^2$  و  $R^3$  تمثل دائماً بدلالة الاساسات الطبيعية وسوف نتحدث عن اي اساس كان الى  $R^n$  و  $R^m$  وكذلك سنتعامل مع فضاءات متجهات  $V$  و  $W$  سنناقش اولاً مفهوم المتجه الاحداثي.

## 4.2. المتجهات الاحداثية:

### تعريف (1.4.2):

لكل فضاء متجهات بعد  $n$  وله اساس

$$S = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$$

اذا كان

$$x = a_1x_1 + a_2x_2 + \dots + a_nx_n$$

متجهاً ما في  $V$  ، فإن المتجه

$$[x]_S = \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix}$$

في  $R^n$  يدعى بمتجه احداثي الى  $x$  نسبة للاساس  $S$  تدعى مركبات  $[x]_S$  بأحداثيات  $x$  نسبة الى  $S$ .

نلاحظ ان المتجه الاحداثي  $[x]_S$  يعتمد على الترتيب الذي تظهر فيه متجهات  $S$ . ان تغيير الترتيب يمكن ان يغير احداثيات  $x$  نسبة الى  $S$ .

### مثال (11):

ليكن  $S = \{x_1, x_2, x_3\}$  اساسا الى  $R^3$ .

حيث أن

$$x_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}, x_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

اذا كان  $x = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}$  فلأيجاد  $[x]_S$  يجب علينا الحصول على  $c_1, c_2, c_3$  وبحيث أن

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix} = c_1x_1 + c_2x_2 + c_3x_3$$

وبالتعويض بدل  $x_3, x_2, x_1$  نحصل على

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix} = c_1 \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

والذي يؤدي الى النظام الخطي الاتي:

نحل هذا النظام بطريقة النسق الصفّي المختزل (reduced row echelon form)

$$r_1 + r_2 \rightarrow r_2 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$-r_2 + r_3 \rightarrow r_3 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$-r_3 + r_1 \rightarrow r_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$c_1 = 2, c_2 = 3,$$

وعليه يكون

$$[x]_s = \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ -1 \end{bmatrix}$$

### مثال (12) :

ليكن فضاء المتجهات  $p_1$  المكونة من جميع متعددات الحدود التي درجتها اقل او تساوي واحد مع متعددة الحدود الصفرية.

لتكن  $S = \{t, 1\}$  اساس الى  $p_1$  اذا كان  $P(t) = 5t - 2$  فان  $[p(t)]_s = \begin{bmatrix} 5 \\ -2 \end{bmatrix}$  من ناحية أخرى ، اذا كان  $T = \{t + 1, t - 1\}$  اساسا الى  $p_1$  سوف نجد احداثيات  $p(t)$  بالنسبة للاساس  $T$ .

$$5t - 2 = c_1(t + 1) + c_2(t - 1)$$

$$c_1 + c_2 = 5$$

$$c_1 - c_2 = -2 \quad \dots(2)$$

بجمع المعادلتين نحصل

$$2c_1 = 3 \Rightarrow c_1 = \frac{3}{2}$$

نعوض قيمة  $c_1$  بالمعادلة رقم (1) نحصل

$$\left(\frac{3}{2}\right) + c_2 = 5 \Rightarrow c_2 = \frac{7}{2}$$

$$c_1 = \frac{3}{2}, c_2 = \frac{7}{2}$$

والتي تؤدي الى

$$[p(t)]_T = \begin{bmatrix} 3 \\ \frac{7}{2} \\ \frac{3}{2} \end{bmatrix}$$

نلاحظ في هذا المثال ان احداثيات المتجه تتغير بتغير الاساس.

### مبرهنة (6.2) :

ليكن  $L: V \rightarrow W$  تحويلاً خطياً من فضاء المتجهات  $V$  ذي البعد  $n$  الى فضاء المتجهات  $W$  ذي البعد  $(0 \neq m, 0 \neq n)$  وليكن

$$S = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$$

$$T = \{y_1, y_2, \dots, y_m\}$$

اساسين للفضائين  $V$  و  $W$  على التوالي فان المصفوفة  $A$  من الصنف  $m \times n$  التي عمودها رقم  $i$  هو المتجه الاحداثي  $[L(x_i)]_T$  للمتجه  $L(x_i)$  نسبة الى  $T$  هي مصفوفة المقترنة مع  $L$  ولها الخاصية التالية :

اذا كان  $L(x) = y$  لبعض قيم  $x$  في  $V$  فان

$$[y]_T = A [x]_S$$



حيث أن  $[x]_S, [y]_T$  وهما متجهي الاحداثيات للمتجهين  $x$  و  $y$  نسبة الى اساسين  $S$  و  $T$  على التوالي. اضافة لذلك ، فإن  $A$  هي المصفوفة الوحيدة التي لها هذه الخاصية.

### تعريف (2.4.2) :

يقال لمصفوفة  $A$  من الصنف  $m \times n$  في المبرهنة (6.2) بأنها مصفوفة  $L$  نسبة للاساسين  $S$  و  $T$ . تدعى المعادلة  $[y]_T = A[x]_S$  بتمثيل  $L$  نسبة الى  $S$  و  $T$  كذلك نقول بأنه المعادلة  $[y]_T = A[x]_S$  يمثل  $L$  نسبة الى  $S$  و  $T$ .

يلاحظ ان وجود  $A$  يساعدنا على احلال  $A$  محل  $L$  و  $[x]_S$  محل  $x$  و  $[y]_T$  محل  $y$  في العلاقة  $L(x) = y$  للحصول على  $[y]_T = A[x]_S$  وعليه نستطيع ان نتعامل بالمصفوفات بدلا عن التحويلات الخطية. الفيزيائيون والآخرين الذين يتعاملون كثيرا مع التحويلات الخطية ينجزون معظم حساباتهم بمصفوفات التحويلات الخطية.

### مثال (13) :

ليكن  $L: R^3 \rightarrow R^2$  معرفة بالصيغة

$$L\left(\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

ليكن

$$T = \{y_1, y_2\}$$

الاساسين الطبيعيين الى  $R^2$  و  $R^3$  على التوالي

الان

$$L(x_1) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix}$$

$$[L(x_1)]_T = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

وأن

$$L(x_2) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

ولذلك يكون

$$[L(x_2)]_T = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$L(x_3) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$$

### مثال (14) :

ليكن  $L: R^3 \rightarrow R^2$  معرفة كما في المثال السابق. الان نفرض ان

$$S = \{x_1, x_2, x_3\}$$

$$x_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, x_2 =$$

$$y_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix},$$

$$L(x_1) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_1 + c_2 \\ 2c_1 + 3c_2 \end{bmatrix}$$

$$c_1 + c_2 = 2$$

$$2c_1 + 3c_2 = 3$$

بحل المعادلتين نحصل على

$$c_1 = 3, \quad ,$$

$$\therefore [L(x_1)]_T = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$L(x_2) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$c_1 + c_2 = 2$$

$$2c_1 + 3c_2 = 5$$

بحل المعادلتين نحصل على

$$\therefore [L(x_2)]_T = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$L(x_3) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$c_1 + c_2 = 1$$

$$2c_1 + 3c_2 = 3$$

بحل المعادلتين نحصل على

$$c_1 = 0 \quad ,$$

$$\therefore [L(x_3)]_T = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

وعليه فإن المصفوفة A الى L هي

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

ملاحظة : تختلف هذه المصفوفة اختلافاً كبيراً عن المصفوفة التي عرفنا L بواسطتها ، وعليه حتى لو كانت هناك مصفوفة A وقد استعنا بها في تعريف تحويل خطي L فلانستطيع ان نستنتج بأنها من الضروري ان تكون المصفوفة الممثلة الى L نسبة للاساسين S و T.